

정보개념 정리

```
#include <iostream>
#include <algorithm>
using namespace std;

int n;

//Print Array
//배열 left~right 인덱스 원소 출력

void print(int data[], int left, int right) {
    for(int i=left;i<=right;i++) cout << data[i] << " ";
    cout << endl;
    return;
}

//Bubble sort
//버블 정렬은 인접한 두 원소의 대소를 비교하여 정렬이 완료될 때까지 자리를 바꾸는 정렬이다.

void bubble_sort(int data[], int left, int right) {
    int temp;
    for(int i=left;i<=right-1;i++) {
        for(int j=left;j<=right-i-1;j++) {
            if(data[j]>data[j+1]) {
                temp = data[j];
                data[j] = data[j+1];
                data[j+1] = temp;
            }
        }
    }
    return;
}

//Insertion sort
//삽입 정렬은 그 원소가 들어가야 할 위치를 찾아 그 위치에 원소를 삽입하는 정렬이다.

void insertion_sort(int data[], int left, int right) {
    for(int i=left+1;i<=right;i++) {
        int key = data[i];
```

```

        int idx;
        for(idx=i-1;idx>=0&&data[idx]>=key;idx--) {
            data[idx+1] = data[idx];
        }
        data[idx+1] = key;
    }
    return;
}

```

//Selection sort

//선택 정렬은 그 인덱스에 들어가야할 원소를 찾아 그 위치에 원소를 넣는 방법이다.

```

void selection_sort(int data[], int left, int right) {
    int temp;
    for(int i=left;i<=right;i++) {
        int min_idx = i;
        for(int j=i; j<=right;j++) {
            if(data[min_idx] >= data[j]) min_idx = j;
        }
        temp = data[i];
        data[i] = data[min_idx];
        data[min_idx] = temp;
    }
    return;
}

```

//Quick sort

//0. pivot을 선정한다.(임의적, 보통 가장 왼쪽이나 가장 우측, 중앙, 랜덤으로 설정하는 편이다, 이 코드에서는 가장 왼쪽을 기준으로 선정)

//1. 왼쪽 인덱스 i, 오른쪽 인덱스 j에 대하여, 각각 배열에서 순, 역방향으로 진행하면서 i는 pivot 보다 큰 원소를, j는 pivot 보다 작은 원소를 찾아 i, j의 원소를 교환한다.

//2. 리스트가 pivot보다 작은 원소들과, pivot보다 큰 원소들로 나누어진다. 각각에 대해서 다시 피벗 선정하고 진행한다.

//3. 피벗을 어떻게 잡느냐에 따라서 정렬이 완료될 때의 idx 위치가 달라짐에 유의해야 한다.

```

void quick_sort(int data[], int left, int right) {
    int pivot = data[left];
    int i=left+1, j=right;
    int temp;
    while(i<=j) {

```

```

    cout << i << endl;
    /* 나누기(partition) */
    while(pivot>data[i]) i++; //left 탐색에서 걸리는 idx 찾기
    while(pivot<data[j]) j--; //right 탐색에서 걸리는 idx 찾기
    if(i<=j) {
        //교환
        temp = data[i];
        data[i] = data[j];
        data[j] = temp;
        i++;
        j--;
    }
}
//끝나고 피벗과 교차점의 원소를 교환하여 분할을 완료한다.
temp = data[left];
data[left] = data[j];
data[j] = temp;

/* 재귀 호출(recursion) */
if(left < j) quick_sort(data, left, j);
if(j+1 < right) quick_sort(data, j+1, right);
return;
}void sort_algorithm(int data[], int left, int right) {
    //오름차순으로 정렬된다. 라이브러리를 이용하여 quick 정렬을 수행한다.
    sort(data+left, data+right);
    return;
}

int main() {
    int data[100];
    cin >> n;
    for(int i=0;i<n;i++) {
        cin >> data[i];
    }
    bubble_sort(data, 0, n-1);
    for(int i=0;i<n;i++) {
        cout << data[i] << " ";
    }
    return 0;
}

```

///`정보개념_선형자료구조(리스트, 스택, 큐)`

///`배열도 선형자료구조에 들어가나, 너무 신물나게 배운 관계로 제깐다.`

/*

> 선형 자료 구조(linear data structure)

- 자료를 저장하고 접근하는 관계가 선형적으로 구성되는 자료 구조로서(실제로 그렇게 되는 것은 아니나, 논리적으로 추상화한 것 - 추상화 자료형. abstract data type), 배열, 리스트, 스택, 큐가 있음.

- 배열은 신물나게 배웠으니, 설명을 제외한다. 리스트, 스택, 큐 등은 메모리의 물리적인 공간을 연속적으로 사용하는 배열과는 달리, 불연속적인 공간을 활용 가능함.

- 또한 배열은 크기가 유동적이지 않다는 단점이 있음. - 리스트는 이의 해결이 가능함. (다음 주소만 추가시켜줌으로서 공간을 append하면 되므로)

- 배열을 제외한 추상적 선형 자료 구조들은, std 클래스 선 지정자가 앞에 붙음. using namespace std:로 제거.

> 리스트(list) - 탐색은 -, 자료 재구성은 +

- 하나의 연결 관계에 따라 자료들을 한 줄로 연결시킨 형태로, 추상화된 자료구조

- 배열과는 달리, 연결관계의 재구성만으로 중간에 자료를 삽입, 삭제 가능 - 삽입 정렬 등에서 데이터 이동에 따른 비용 절감의 효과

- 메모리상의 연속적이지 않은 공간을 연속적인 것처럼 사용 가능

- 그 인덱스의 원소와 다른 리스트 주소 저장(리스트에서 원소 접근 위해서는 순차적으로 접근해야 하는 단점)

- 라이브러리: <list>

- 생성자: std::list<자료형>

- 주요 메서드

-> 삽입: push_front(x): 첫번째 원소 앞에 x 삽입(연결), push_back(x): 마지막 원소 다음에 자료 x 삽입(연결) insert(k, x): k 위치 앞에 자료 x 삽입

-> 삭제: pop_front(x): 첫번째 원소 삭제, pop_back(x): 마지막 원소 삭제, erase(k): k 위치의 자료를 삭제.

-> 기타: begin(): 첫번째 원소 위치 반환, end(): 마지막 원소의 다음 위치(종결자) 반환 (리스트 구조의 형태를 생각해보라!, 맨 마지막 다음에 종결 인자가 들어올 수 밖에 없다), size() : 리스트에 연결된 자료의 개수 반환

- 이터레이터(iterator, 반복자): 리스트에 들어 있는 자료들의 위치를 선형적 접근이 가능하도록 해주는 자료(pointer, 주소를 16진수 형태로 출력해줌. *iterator는 그 주소에 저장된 값을 돌려준다)

-> 생성자: std::list<자료형>::iterator -> 마치 for 문에서 int i 사용하듯이 사용 가능, iterator++로 다음 주소로 접근 가능함(iterator+=1 등은 사용할 수 없음. 전/후치 증/감 연산자만 사용 가능)

-> 리스트 중간에 삽입하려면, 바로 k번째 위치에 k에 int 쓰면 안되고, 주소가 와야 하므로, iterator를 이동시켜서 삽입해야 한다.

> 스택(stack) - 쌓는다

- LIFO(Last In, First Out) 형태. 쌓아 올리는 자료 구조.

- 이전에 저장된 자료에 접근하기 위해서는, 그 위에 쌓인 자료들 제거 필요. 즉, 삽입과

삭제는 스택의 가장 위에서만 가능.

- 라이브러리: <stack>

- 생성자: std::stack<자료형>

- 주요 메서드

- > 삽입: push(x): 스택 가장 위에 자료 x 추가.

- > 삭제: pop(): 스택 가장 위에 있는 자료의 삭제.

- > 기타: empty(): 스택이 비어 있는지 확인(bool return), size(): 스택의 자료 개수 return, top(): 스택의 최고 위의 값 return

- > empty 여부를 먼저 검사하지 않고 pop을 실행하면 error raise.

> 큐(queue) - 통과한다

- FIFO(First In, First Out) 형태, 관을 통과하는 자료 구조.

- 순서대로 자료를 넣으며, 넣은 순서대로 자료 접근 가능(끝에서 넣고, 앞에서 확인 - 확인은 앞과 뒤에서 가능하기는 함) - 즉, 뚫린 부분에만 접근 가능함.

- 라이브러리: <queue>

- 생성자: std::queue<자료형>

- 주요 메서드

- > 삽입: push(x): 큐의 마지막에 자료 x 추가

- > 삭제: pop(): 큐의 처음의 자료 삭제

- > 기타: empty(): 큐의 empty 검사(bool return), size(): 큐의 size(자료 개수) return, front(): 큐의 처음 자료 값 return, back(): 큐의 마지막 자료 값 return

- > empty 여부를 먼저 검사하지 않고 pop을 실행하면 error raise.

*/

```
//list
```

```
#include <iostream>
```

```
#include <list>
```

```
using namespace std;
```

```
list<int> mylist;
```

```
//list 모두 출력
```

```
void view_list() {
```

```
    list<int>::iterator it;
```

```
    for(it=mylist.begin(); it!=mylist.end(); ++it) {
```

```
        printf("%d", *it); /*it: it위치에 있는 리스트 값(pointer인 it)
```

```
        cout<<endl;
```

```
    }
```

```
}int main() {
```

```
    //n개의 자료를 순서대로 list에 넣고 모두 출력
```

```
    int n, input;
```

```
    cin >> n;
```

```
    for(int i=0;i<n;i++) {
```

```
        cin >> input;
```

```
        mylist.push_back(input);
```

```

    }
    view_list();
    //다음 입력된 자료를 list의 맨 앞에 넣음
    cin >> input;
    mylist.push_front(input);
    //list의 다음 입력된 위치에 그 다음 입력된 원소를 넣음
    cin >> input;
    list<int>::iterator i;
    i = mylist.begin();
    for(int j=0;j<input;j++) i++;
    cin >> input;
    mylist.insert(i, input);
    //전체 리스트를 확인
    view_list();
    return 0;
}/*
//stack
#include <iostream>
#include <stack>
using namespace std;
stack<int> mystack;
int main() {
    //n개의 원소를 stack에 넣음
    int n, input;
    cin >> n;
    for(int i=0;i<n;i++) {
        cin >> input;
        mystack.push(input);
    }
    //stack의 모든 원소를 출력
    while(!mystack.empty()) {
        cout << mystack.top() << endl;
        mystack.pop();
    }
    return 0;
}*/
/*
//queue
#include <iostream>
#include <queue>
using namespace std;

```

```
queue<int> myqueue;
int main() {
    //n개의 원소를 queue에 넣음
    int n, input;
    cin >> n;
    for(int i=0;i<n;i++) {
        cin >> input;
        myqueue.push(input);
    }
    //queue의 front 자료값과 back 자료값 출력
    cout << myqueue.front() << endl << myqueue.back() << endl;
    //queue의 모든 자료값을 넣은 순서대로 출력
    while(!myqueue.empty()) {
        cout << myqueue.front() << endl;
        myqueue.pop();
    }
    return 0;
}*/
```

```
/*
```

```
> 순차 탐색(Sequential Search)
```

- 리스트 처음부터 끝까지 차례대로 모든 요소를 비교해서 자료를 찾는 탐색 알고리즘
- 한 쪽 방향으로만 탐색을 수행한다고 해서 선형 탐색(Linear Search)이라고 부르기도 한다.

```
> 자기 구성 순차 탐색
```

- 전진 이동법(한번 검색된 데이터는 데이터집합의 가장 앞으로 이동)
- 전위법(탐색된 항목을 바로 이전 항목과 교환)
- 빈도 계수법(탐색된 횟수 정보를 저장하고, 탐색된 횟수가 높은 순으로 재구성)

```
> 이진 탐색(Binary Search)
```

- 정렬된 데이터 집합에서 사용할 수 있는 고속 탐색 방법
- 탐색 범위를 1/2씩 줄여나가는 방식
- 이진 탐색의 시간 복잡도는 $O(\log_2 n)$ 이다.

```
> 이진 탐색 알고리즘(Binary Search Algorithm)
```

```
0. 데이터를 정렬해놓고 탐색을 수행한다.
```

```
1. 데이터 집합의 중앙에 위치한 요소를 고른다.(인덱스가 중앙이라는 것이다)
```

```
2. 중앙 요소의 값과 찾고자 하는 목표값을 비교한다.
```

```
3. 목표 값이 중앙 요소의 값보다 작다면 중앙을 기준으로 데이터 집합의 왼편에 대해, 크다면 오른편에 대해 이진 탐색을 수행
```

```
4. 데이터 나올 때까지 1~3을 수행
```

```
> 이진 탐색 성능 분석
```

- 탐색 대상의 범위가 1/2, 1/4, 1/8, 1/16 ...
- 데이터 집합의 크기를 n, 탐색 반복 횟수를 x라 한다면,
- $1 = n \times (1/2)^x$
- $x = \log_2 n$

```
*/
```

```
//아래 Binary Search Algorithm은 1430 Problem C의 Solution에서 들고 왔다.
```

```
#include <iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
int data[10000];
```

```
int find_linear(int target, int start, int end) {
```

```
    for(int i=0;i<n;i++) {
```

```
        if(data[i] == target) return i;
```

```
    }
```

```
    return -1;
```

```
}//Binary Search의 재귀함수형
```

```
//아래 함수는 찾아진 원소의 index를 return 한다.
```

```
int find_binary(int target, int start, int end) {
```

```
    int mid = (start+end)/2
```

```
    if (target==data[mid]) return mid;
```

```
    if ((start-end)/2==0) return -1;
```

```

    else if (target > data[mid]) return find_binary(target, mid, end);
    else if(target < data[mid]) return find_binary(target, 0, mid);
} //이건 KYH 선생님의 while문으로 Binary Search 구현한 코드
int BinarySearch(int data[], int n, int key) {
    int left=0, right=n-1, mid;
    while(left<=right) {
        mid=(left+right)/2;
        if(key==data[mid])
            return mid;
        else if(key<data[mid])
            right=mid-1;
        else
            left=mid+1;
    }
    return -1;
} //n개의 data를 입력해서 그 중에 찾고자 하는 m개의 input이 몇 번째 원소인지 출력한
다.(index는 0부터 시작)
int main() {
    int n, m, input;
    cin >> n;
    for(int i=0;i<n;i++) {
        cin >> data[i];
    }
    cin >> m;
    for(int i=0;i<m;i++) {
        cin >> input;
        cout << find_binary(input, 0, n-1) << " ";
    }
    return 0;
}

```